

А. Б. Ракитянская, к. т. н., доц.

РЕШЕНИЕ ОБРАТНОЙ ЗАДАЧИ НА ОСНОВЕ НЕЧЕТКИХ ЛОГИЧЕСКИХ УРАВНЕНИЙ И ГЕНЕТИЧЕСКОГО АЛГОРИТМА

Рассматривается восстановление входов по наблюдаемым выходам на основе нечетких правил с отношениями ЕСЛИ – ТО. Суть предлагаемого подхода состоит в формулировании и решении соответствующих задач оптимизации, которые находят корни нечетких логических уравнений и настраивают нечеткую модель по доступным экспериментальным данным.

Ключевые слова: обратная задача, нечеткие правила с отношениями ЕСЛИ – ТО, решение нечетких логических уравнений, настройка нечеткой модели, генетические алгоритмы.

Введение

Широкий класс задач, возникающих в технике, медицине и других областях, относится к классу обратных задач [1]. Суть обратной задачи состоит в следующем. Известна зависимость $Y=f(X)$, связывающая вектор X ненаблюдаемых параметров с вектором Y наблюдаемых параметров. Необходимо по известным значениям вектора Y установить неизвестные значения вектора X . Типичным представителем обратной задачи является задача медицинской и технической диагностики, которая сводится к восстановлению неизвестных причин или диагнозов по наблюдаемым следствиям или симптомам. В тех случаях, когда для построения причинно-следственных связей используется опыт экспертов, зависимость между ненаблюдаемыми и наблюдаемыми параметрами можно моделировать средствами теории нечетких множеств: нечеткими отношениями и нечеткими правилами ЕСЛИ – ТО [2]. Наиболее развитыми являются аналитические [3, 4] и численные [5 – 7] методы решения обратных задач диагностики на основе нечетких отношений и композиционного правила вывода Заде. В этой статье предлагается подход к решению обратной задачи на основе описания зависимости $Y=f(X)$ с помощью нечетких правил с отношениями ЕСЛИ – ТО. Такие правила позволяют просто и естественно учитывать сложные комбинации в причинно-следственных связях, которые сложно моделируются нечеткими отношениями между отдельными термами [6, 7]. Проблема состоит не только в решении системы нечетких логических уравнений, которые соответствуют правилам ЕСЛИ – ТО, но и в подборе таких форм функций принадлежности нечетких термов и таких весов нечетких правил ЕСЛИ – ТО, которые обеспечивают наибольшую близость между модельными и реальными выходами объекта.

Суть предлагаемого подхода состоит в формулировке и решении соответствующих задач оптимизации, которые, с одной стороны, находят корни нечетких логических уравнений, а с другой, – настраивают нечеткую модель на доступные экспериментальные данные. Для решения поставленных задач оптимизации предлагаются генетические алгоритмы.

1. Нечеткая модель объекта

Связь «входы (x_1, \dots, x_n) – выходы y_1, \dots, y_m » можно представить в виде экспертной матрицы знаний (табл. 1). Этой матрице соответствует нечеткая база знаний:

ЕСЛИ $X = A_1$ с весом w_{11} ИЛИ ... $X = A_K$ с весом w_{K1} ТО $Y = B_1$;

...

ЕСЛИ $X = A_l$ с весом w_{lQ} ИЛИ ... $X = A_K$ с весом w_{KQ} ТО $Y = B_Q$, (1)

где $A_l = \langle a_{l1}, \dots, a_{ln} \rangle$ и $B_p = \langle b_{1p}, \dots, b_{mp} \rangle$ – комбинации входных и выходных термов, $l = \overline{1, K}$,

$p = \overline{1, Q}$; a_{il} и b_{jp} – нечеткие термы, описывающие переменные x_i и y_j во входных и выходных комбинациях A_l и B_p ; w_{lp} – вес правила, т. е. число в интервале $[0, 1]$, отражающее степень влияния комбинации A_l на возникновение комбинации B_p ; K и Q – число комбинаций входных и выходных термов.

Задача обратного логического вывода формулируется следующим образом: по наблюдаемым значениям выходных переменных (y_1^*, \dots, y_m^*) требуется восстановить значения входных переменных (x_1^*, \dots, x_n^*) . Восстановление входов сводится к решению системы нечетких логических уравнений, которая следует из (1):

$$\max_{l=1, K} \left(\min \left[\mu^{A_l}(X), w_{l1} \right] \right) = \min_{j=1, m} \left[\mu^{b_{j1}}(y_j) \right]$$

$$\dots$$

$$\max_{l=1, K} \left(\min \left[\mu^{A_l}(X), w_{lQ} \right] \right) = \min_{j=1, m} \left[\mu^{b_{jQ}}(y_j) \right], \quad (2)$$

где

$$\min_{i=1, n} \left[\mu^{a_{i1}}(x_i) \right] = \mu^{A_1}$$

$$\dots$$

$$\min_{i=1, n} \left[\mu^{a_{iK}}(x_i) \right] = \mu^{A_K}. \quad (3)$$

Таблица 1

Нечеткая база знаний

ТО ВЫХОДЫ					B_1	...	B_Q
				y_1	b_{11}	...	b_{1Q}
ЕСЛИ ВХОДЫ			
				y_m	b_{m1}	...	b_{mQ}
	x_1	...	x_n	Вес			
A_1	a_{11}	...	a_{n1}	w_{11}	...	w_{1Q}	
	
A_K	a_{1K}	...	a_{nK}	w_{K1}	...	w_{KQ}	

Здесь $\mu^{a_{il}}(x_i)$ и $\mu^{b_{jp}}(y_j)$ – функция принадлежности переменных x_i и y_j к нечетким термам a_{il} и b_{jp} ; $\mu^{A_l}(X)$ – функция принадлежности вектора X к комбинации входных термов A_l , $l = 1, K$.

Использование нечетких логических уравнений предусматривает наличие функций принадлежности нечетких термов. Будем использовать следующую функцию принадлежности нечеткого термина T :

$$\mu^T(u) = \frac{1}{1 + \left(\frac{u - \beta}{\sigma} \right)^2}, \quad (4)$$

где β – координата максимума функции, $\mu^T(\beta) = 1$; σ – параметр концентрации-растяжения.

Соотношения (2) – (4) определяют общий вид нечеткой модели объекта следующим образом:

$$F_Y(X, W, B_C, \Omega_C) = \mu^B(Y, B_E, \Omega_E), \quad (5)$$

где μ^B – вектор мер значимостей комбинаций выходных термов; $W = (w_{11}, \dots, w_{K1}, \dots, w_{1Q}, \dots, w_{KQ})$ – матрица весов; $B_C = (\beta^{C_1}, \dots, \beta^{C_N})$ и $\Omega_C = (\sigma^{C_1}, \dots, \sigma^{C_N})$ – векторы β - и σ -параметров функций принадлежности нечетких термов входных переменных C_1, \dots, C_N ; $B_E = (\beta^{E_1}, \dots, \beta^{E_M})$ и $\Omega_E = (\sigma^{E_1}, \dots, \sigma^{E_M})$ – векторы β - и σ -параметров функций принадлежности нечетких термов выходных переменных E_1, \dots, E_M ; N и M – общее число нечетких термов входных и выходных переменных; F_Y – оператор связи „входы – выходы”, соответствующий формулам (2) – (4).

2. Решение системы нечетких логических уравнений

Следуя подходу [5 – 7], задача решения системы нечетких логических уравнений (2) формулируется так. Найти вектор мер значимостей входных термов $\mu^C = (\mu^{C_1}, \dots, \mu^{C_N})$,

удовлетворяющий ограничения $\mu^{C_I} \in [0, 1]$, $I = \overline{1, N}$ и обеспечивающий наименьшее расстояние между модельными и наблюдаемыми мерами значимости комбинаций выходных термов:

$$F = \sum_{p=1}^Q \left[\max_{l=1, K} \left(\min \left(\mu^{A_l}(X), w_{lp} \right) \right) - \mu^{B_p}(Y) \right]^2 = \min_{\mu^C}. \quad (6)$$

Согласно [3, 4] множество решений $S(W, \mu^B)$ системы (2) определяется единственным максимальным решением $\overline{\mu^A}$ и множеством минимальных решений $S^*(W, \mu^B) = \{ \underline{\mu^A}, t = \overline{1, T} \}$.

$$S(W, \mu^B) = \bigcup_{\underline{\mu^A} \in S^*} \left[\underline{\mu^A}, \overline{\mu^A} \right]. \quad (7)$$

Здесь $\overline{\mu^A} = (\overline{\mu^{A_1}}, \dots, \overline{\mu^{A_K}})$ и $\underline{\mu^A} = (\underline{\mu^{A_1}}, \dots, \underline{\mu^{A_K}})$ – векторы верхних и нижних границ мер значимости входных комбинаций A_l , где операция объединения выполняется над всеми $\underline{\mu^A} \in S^*(W, \mu^B)$.

Каждому интервальному решению $\left[\underline{\mu^A}, \overline{\mu^A} \right]$, $t = \overline{1, T}$ системы (2) соответствует множество решений $D_t(\underline{\mu^A}, \overline{\mu^A})$ системы (3), которое определяется единственным минимальным решением $\underline{\mu^C}$ и множеством максимальных решений $D_t^*(\underline{\mu^A}, \overline{\mu^A}) = \{ \overline{\mu^C}_{th}, h = \overline{1, H_t} \}$.

$$D_t(\underline{\mu^A}, \overline{\mu^A}) = \bigcup_{\overline{\mu^C}_{th} \in D_t^*} \left[\underline{\mu^C}, \overline{\mu^C}_{th} \right]. \quad (8)$$

Здесь $\underline{\mu^C} = (\underline{\mu^{C_1}}, \dots, \underline{\mu^{C_N}})$ и $\overline{\mu^C}_{th} = (\overline{\mu^{C_{1h}}}, \dots, \overline{\mu^{C_{Nh}}})$ – векторы верхних и нижних границ степеней принадлежности входов к термам C_I , где операция объединения выполняется над всеми $\overline{\mu^C}_{th} \in D_t^*(\underline{\mu^A}, \overline{\mu^A})$.

На основе соотношений (7) и (8) множество решений системы (2) определяется так:

$$\tilde{D}(W, \mu^A, \mu^B) = \bigcup_{\underline{\mu^A} \in S^*(W, \mu^B)} D_t(\underline{\mu^A}, \overline{\mu^A}). \quad (9)$$

Формирование множества решений (9) начинается с поиска нулевого решения $\mu_0^C = (\mu_0^{C_1}, \dots, \mu_0^{C_N})$ задачи оптимизации (6) с помощью генетического алгоритма [5 – 7]. Нулевому решению μ_0^C соответствует модифицированный нечеткий вектор $\mu_0^B = (\mu_0^{B_1}, \dots, \mu_0^{B_Q})$, который обеспечивает аналитическую разрешимость систем нечетких логических уравнений (2) и (3). Формирование множества решений $S(W, \mu_0^B)$ для модифицированного вектора μ_0^B осуществляется с помощью точных аналитических методов, реализованных в программных приложениях MATLAB [4].

3. Настройка нечеткой модели

Пусть обучающая выборка задана в виде L пар экспериментальных данных: $\langle \hat{X}_k, \hat{Y}_k \rangle$, $k = \overline{1, L}$, где $\hat{X}_k = (\hat{x}_1^k, \dots, \hat{x}_n^k)$ и $\hat{Y}_k = (\hat{y}_1^k, \dots, \hat{y}_m^k)$ – векторы значений входных и выходных переменных в эксперименте с номером k . Суть настройки состоит в подборе таких нулевых

решений $\mu_0^C(\hat{x}_1^k, \dots, \hat{x}_n^k)$ обратной задачи, которые минимизируют критерий (6) для всех точек обучающей выборки.

$$\sum_{k=1}^L [F_Y(\mu_0^C(\hat{x}_1^k, \dots, \hat{x}_n^k)) - \hat{\mu}^B(\hat{y}_1^k, \dots, \hat{y}_m^k)]^2 = \min.$$

Другими словами, необходимо найти такой вектор весов W и такие векторы параметров функций принадлежности $B_C, \Omega_C, B_E, \Omega_E$, которые обеспечивают минимальное расстояние между модельными и экспериментальными векторами мер значимостей комбинаций выходных термов:

$$\sum_{k=1}^L [F_Y(\hat{X}_k, W, B_C, \Omega_C) - \hat{\mu}^B(\hat{Y}_k, B_E, \Omega_E)]^2 = \min_{W, B_C, \Omega_C, B_E, \Omega_E} \quad (10)$$

В генетическом алгоритме решения задачи оптимизации (10) хромосома определяется как вектор кодов параметров $W, B_C, \Omega_C, B_E, \Omega_E$, а функция соответствия строится на основе критерия (10).

4. Компьютерный эксперимент

Цель эксперимента состояла в восстановлении эталонной модели «два входа (x_1, x_2) – два выхода (y_1, y_2)», представленной на рис. 1:

$$y_1 = f_1(x_1, x_2) = ((2z_1 - 0,9)(7z_1 - 1)(17z_2 - 19)(15z_2 - 2))/10, y_2 = f_2(x_1, x_2) = -y_1 + 3.4,$$

где $z_1 = ((x_1 - 2,9)^2 + (x_2 - 2,9)^2) / 39, z_2 = (x_1 - 3,1)^2 + (x_2 - 3,1)^2 / 41.$

Этой модели соответствуют нечеткие правила ЕСЛИ – ТО из табл. 2, где входы и выходы описывались нечеткими термами: *Низкий* $C_1 (L),$ *Средний* $C_2 (A),$ *Высокий* $C_3 (H)$ для $x_1;$ $C_4 (L), C_5 (A), C_6 (H)$ для $x_2;$ $E_1 = \text{выше Низкого} (hL), E_2 = \text{ниже Среднего} (lA), E_3 = \text{Высокий} (H)$ для $y_1;$ $E_4 = \text{Низкий} (L), E_5 = \text{выше Среднего} (hA), E_6 = \text{ниже Высокого} (lH)$ для $y_2.$

Матрица весов формировалась на основе метода парных сравнений [6, 7]. Результаты настройки нечеткой модели представлены в табл. 3.

Результаты решения задачи обратного вывода после настройки приведены на рис. 2. Там же показаны функции принадлежности нечетких термов входных и выходных переменных после настройки.

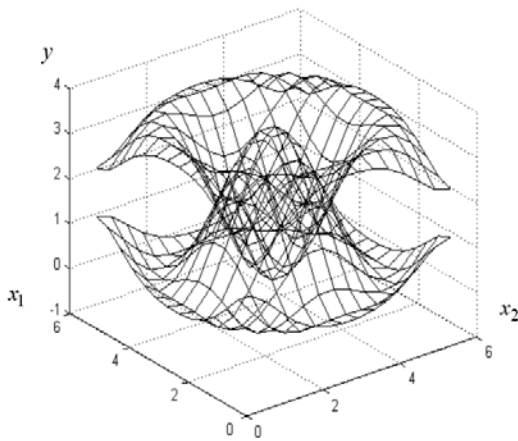


Рис. 1. Модель-генератор «Входы – выходы»

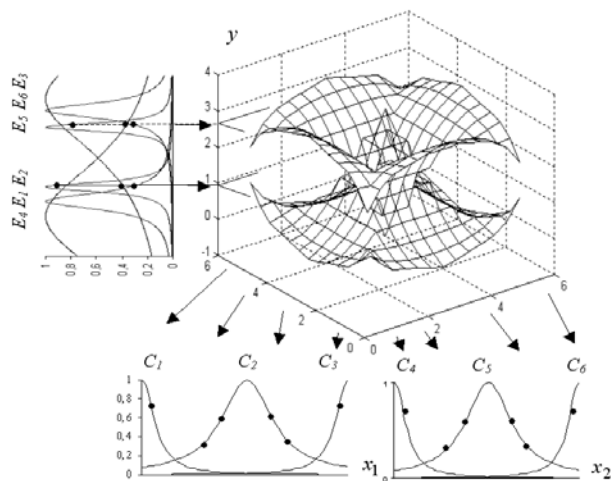


Рис. 2. Решение задачи обратного вывода после настройки

Таблица 3

Параметры функций принадлежности нечетких термов после настройки

Параметр	Нечеткие термы входных переменных						Параметр	Нечеткие термы выходных переменных					
	C_1	C_2	C_3	C_4	C_5	C_6		E_1	E_2	E_3	E_4	E_5	E_6
β -	0.03	3.04	5.97	0.02	3.05	5.96	β -	0.52	0.91	3.35	0.10	2.57	3.03
σ -	0.41	0.82	0.39	0.43	0.9	0.4	σ -	0.28	0.16	1.95	1.93	0.14	0.26

Нечеткие логические уравнения после настройки имеют вид:

$$\begin{aligned}
 &(\mu^{A_1} \wedge 0.60) \vee (\mu^{A_2} \wedge 1.00) \vee (\mu^{A_3} \wedge 0.60) \vee (\mu^{A_4} \wedge 1.00) \vee (\mu^{A_5} \wedge 0.06) \vee \\
 &\quad \vee (\mu^{A_6} \wedge 1.00) \vee (\mu^{A_7} \wedge 0.60) \vee (\mu^{A_8} \wedge 1.00) \vee (\mu^{A_9} \wedge 0.60) = \mu^{E_1} \wedge \mu^{E_6} \\
 &(\mu^{A_1} \wedge 1.00) \vee (\mu^{A_2} \wedge 0.52) \vee (\mu^{A_3} \wedge 1.00) \vee (\mu^{A_4} \wedge 0.52) \vee (\mu^{A_5} \wedge 0.19) \vee \\
 &\quad \vee (\mu^{A_6} \wedge 0.52) \vee (\mu^{A_7} \wedge 1.00) \vee (\mu^{A_8} \wedge 0.52) \vee (\mu^{A_9} \wedge 1.00) = \mu^{E_2} \wedge \mu^{E_5} \\
 &(\mu^{A_1} \wedge 0.34) \vee (\mu^{A_2} \wedge 0.06) \vee (\mu^{A_3} \wedge 0.34) \vee (\mu^{A_4} \wedge 0.06) \vee (\mu^{A_5} \wedge 1.00) \vee \\
 &\quad \vee (\mu^{A_6} \wedge 0.06) \vee (\mu^{A_7} \wedge 0.34) \vee (\mu^{A_8} \wedge 0.06) \vee (\mu^{A_9} \wedge 0.34) = \mu^{E_3} \wedge \mu^{E_4}, \quad (11)
 \end{aligned}$$

где

$$\begin{aligned}
 &\mu^{C_1} \wedge \mu^{C_4} = \mu^{A_1} \\
 &\mu^{C_2} \wedge \mu^{C_4} = \mu^{A_2} \\
 &\mu^{C_3} \wedge \mu^{C_4} = \mu^{A_3} \\
 &\mu^{C_1} \wedge \mu^{C_5} = \mu^{A_4} \\
 &\mu^{C_2} \wedge \mu^{C_5} = \mu^{A_5} \\
 &\mu^{C_3} \wedge \mu^{C_5} = \mu^{A_6} \\
 &\mu^{C_1} \wedge \mu^{C_6} = \mu^{A_7} \\
 &\mu^{C_2} \wedge \mu^{C_6} = \mu^{A_8} \\
 &\mu^{C_3} \wedge \mu^{C_6} = \mu^{A_9}. \quad (12)
 \end{aligned}$$

Таблица 2

Нечеткая матрица знаний для модели-эталона

ТО ВЫХОДЫ		B_1	B_2	B_3	
		y_1	lA	hL	H
ЯКЩО ВХОДЫ		y_2	hA	lH	L
		x_1	x_2	Вар а	
A_1, A_3, A_7, A_9	$L(H)$	$L(H)$	0.67	1.00	0.44
A_2, A_4	$A(L)$	$L(A)$	1.00	0.50	0.11
A_6, A_8	$H(A)$	$A(H)$	0.11	0.17	1.00
A_5	A	A			

Пусть конкретные значения выходов составляют $y_1^*=0.95$ и $y_2^*=2.65$. Для этих значений с помощью функций принадлежности на рис. 2 были определены меры значимости выходных термов: $\mu^{E_1}(y_1^*)=0.30$; $\mu^{E_2}(y_1^*)=0.94$; $\mu^{E_3}(y_1^*)=0.40$; $\mu^{E_4}(y_2^*)=0.36$; $\mu^{E_5}(y_2^*)=0.75$; $\mu^{E_6}(y_2^*)=0.32$.

Вектор мер значимостей комбинаций выходных термов составил:

$$\mu^B(Y^*) = (\mu^{B_1} = 0.30; \mu^{B_2} = 0.75; \mu^{B_3} = 0.36).$$

С помощью генетического алгоритма было получено нулевое решение

$$\mu_0^C = (\mu_0^{C_1} = 0.91, \mu_0^{C_2} = 0.43, \mu_0^{C_3} = 0.80, \mu_0^{C_4} = 0.75, \mu_0^{C_5} = 0.36, \mu_0^{C_6} = 0.75),$$

которому соответствует модифицированный нечеткий вектор

$$\mu_0^B = (\mu_0^{B_1} = 0.60, \mu_0^{B_2} = 0.75, \mu_0^{B_3} = 0.36),$$

т. е. значение критерия оптимизации (9) составило $F=0.0900$.

С помощью MATLAB-приложения *solve_flse.m* [4] для модифицированного вектора $\underline{\mu}_0^B$ было сформировано множество решений $S(W, \underline{\mu}_0^B)$ системы (11), которое определяется единственным максимальным решением $\overline{\mu}^A$ и четырьмя минимальными решениями $S^* = \{\underline{\mu}_t^A, t = \overline{1, 4}\}$:

$$S(W, \underline{\mu}_0^B) = \bigcup_{t=1, \dots, 4} [\underline{\mu}_t^A, \overline{\mu}^A] = \{ \mu^{A_2} = \mu^{A_4} = \mu^{A_6} = \mu^{A_8} \in [0, 0.6], \mu^{A_5} = 0.36 \} \cap \\ \{ \{ \mu^{A_1} = 0.75, \mu^{A_3} = \mu^{A_7} = \mu^{A_9} \in [0, 0.75] \} \cup \{ \mu^{A_3} = 0.75, \mu^{A_1} = \mu^{A_7} = \mu^{A_9} \in [0, 0.75] \} \cup \\ \{ \mu^{A_7} = 0.75, \mu^{A_1} = \mu^{A_3} = \mu^{A_9} \in [0, 0.75] \} \cup \{ \mu^{A_9} = 0.75, \mu^{A_1} = \mu^{A_3} = \mu^{A_7} \in [0, 0.75] \} \}. \quad (13)$$

Для интервалов (13) с помощью MATLAB-приложения *solve_flse.m* [4] были сформированы множества решений $D_t(\underline{\mu}_t^A, \overline{\mu}^A)$, $t = \overline{1, 4}$ системы (12).

Множество решений $D_1(\underline{\mu}_1^A, \overline{\mu}^A)$ определяется единственным минимальным решением $\underline{\mu}_1^C$ и четырьмя максимальными решениями $D_1^* = \{\overline{\mu}_{1h}^C, h = \overline{1, 4}\}$

$$D_1(\underline{\mu}_1^A, \overline{\mu}^A) = \bigcup_{h=1, \dots, 4} [\underline{\mu}_1^C, \overline{\mu}_{1h}^C] = \{ \mu^{C_3} \in [0, 0.75], \mu^{C_6} \in [0, 0.75] \} \cap \\ \{ \{ \mu^{C_1} = 0.75, \mu^{C_4} \in [0.75, 1.0] \} \cup \{ \mu^{C_1} \in [0.75, 1.0], \mu^{C_4} = 0.75 \} \} \cap \\ \{ \{ \mu^{C_2} = 0.36, \mu^{C_5} \in [0.36, 0.6] \} \cup \{ \mu^{C_2} \in [0.36, 0.6], \mu^{C_5} = 0.36 \} \} \}.$$

Множество решений $D_2(\underline{\mu}_2^A, \overline{\mu}^A)$ определяется единственным минимальным решением $\underline{\mu}_2^C$ и четырьмя максимальными решениями $D_2^* = \{\overline{\mu}_{2h}^C, h = \overline{1, 4}\}$

$$D_2(\underline{\mu}_2^A, \overline{\mu}^A) = \bigcup_{h=1, \dots, 4} [\underline{\mu}_2^C, \overline{\mu}_{2h}^C] = \{ \mu^{C_1} \in [0, 0.75], \mu^{C_6} \in [0, 0.75] \} \cap \\ \{ \{ \mu^{C_3} = 0.75, \mu^{C_4} \in [0.75, 1.0] \} \cup \{ \mu^{C_3} \in [0.75, 1.0], \mu^{C_4} = 0.75 \} \} \cap \\ \{ \{ \mu^{C_2} = 0.36, \mu^{C_5} \in [0.36, 0.6] \} \cup \{ \mu^{C_2} \in [0.36, 0.6], \mu^{C_5} = 0.36 \} \} \}.$$

Множество решений $D_3(\underline{\mu}_3^A, \overline{\mu}^A)$ определяется единственным минимальным решением $\underline{\mu}_3^C$ и четырьмя максимальными решениями $D_3^* = \{\overline{\mu}_{3h}^C, h = \overline{1, 4}\}$

$$D_3(\underline{\mu}_3^A, \overline{\mu}^A) = \bigcup_{h=1, \dots, 4} [\underline{\mu}_3^C, \overline{\mu}_{3h}^C] = \{ \mu^{C_3} \in [0, 0.75], \mu^{C_4} \in [0, 0.75] \} \cap \\ \{ \{ \mu^{C_1} = 0.75, \mu^{C_6} \in [0.75, 1.0] \} \cup \{ \mu^{C_1} \in [0.75, 1.0], \mu^{C_6} = 0.75 \} \} \cap \\ \{ \{ \mu^{C_2} = 0.36, \mu^{C_5} \in [0.36, 0.6] \} \cup \{ \mu^{C_2} \in [0.36, 0.6], \mu^{C_5} = 0.36 \} \} \}.$$

Множество решений $D_4(\underline{\mu}_4^A, \overline{\mu}^A)$ определяется единственным минимальным решением $\underline{\mu}_4^C$ и четырьмя максимальными решениями $D_4^* = \{\overline{\mu}_{4h}^C, h = \overline{1, 4}\}$

$$D_4(\underline{\mu}_4^A, \overline{\mu}_4^A) = \bigcup_{h=1, \dots, 4} [\underline{\mu}_4^C, \overline{\mu}_{4h}^C] = \{ \mu^{C_1} \in [0, 0.75], \mu^{C_4} \in [0, 0.75] \} \cap \\ \{ \{ \mu^{C_3} = 0.75, \mu^{C_6} \in [0.75, 1.0] \} \cup \{ \mu^{C_3} \in [0.75, 1.0], \mu^{C_6} = 0.75 \} \} \cap \\ \{ \{ \mu^{C_2} = 0.36, \mu^{C_5} \in [0.36, 0.6] \} \cup \{ \mu^{C_2} \in [0.36, 0.6], \mu^{C_5} = 0.36 \} \}.$$

Таким образом, решение системы нечетких логических уравнений (11) имеет вид:

$$\tilde{D}(W, \mu^A, \mu^B) = \bigcup_{t=1, \dots, 4} D_t(\underline{\mu}_t^A, \overline{\mu}_t^A). \quad (14)$$

Для каждого интервала в решении (14) с помощью функций принадлежности на рис. 2 могут быть определены интервалы значений входных переменных:

$x_1^* \in [0, 0.27]$ или $x_1^* \in [0.27, 6.0]$ для C_1 ; $x_1^* \in [1.95, 2.37]$ или $x_1^* \in [3.71, 4.13]$ для C_2 ;
 $x_1^* \in [0, 5.74]$ или $x_1^* \in [5.74, 6.0]$ для C_3 ; $x_2^* \in [0, 0.27]$ или $x_2^* \in [0.27, 6.0]$ для C_4 ;
 $x_2^* \in [1.85, 2.32]$ или $x_2^* \in [3.78, 4.25]$ для C_5 ; $x_2^* \in [0, 5.73]$ или $x_2^* \in [5.73, 6.0]$ для C_6 .

Восстановление множества входов для $y_1^* = 0.95$ и $y_2^* = 2.65$ показано на рис. 2. Маркерами отмечены значения степеней принадлежности входов и выходов к нечетким термам $C_1 \div C_6$ и $E_1 \div E_6$. Сравнение эталонных и восстановленных линий уровня для $y_1^* = 0.95$ и $y_2^* = 2.65$ показано на рис. 3. Повышение точности аппроксимации возможно за счет увеличения количества нечетких термов, что, в свою очередь, позволит увеличить число сторон многоугольника, аппроксимирующего круг.

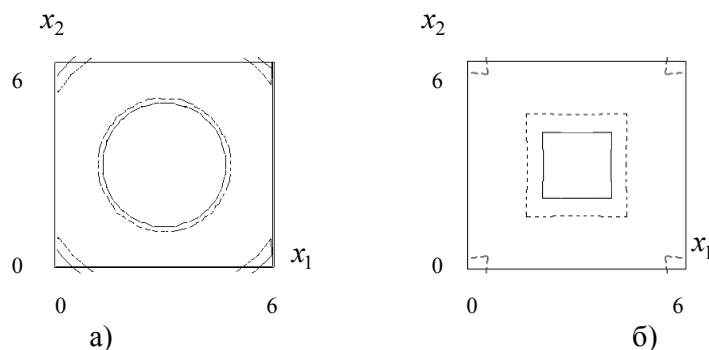


Рис. 3. Сравнение эталонных (а) и восстановленных (б) линий уровня для $y_1^* = 0.95$ (____) и $y_2^* = 2.65$ (____)

Выводы

В этой статье предложен подход к решению обратной задачи на основе описания взаимосвязи между ненаблюдаемыми и наблюдаемыми параметрами объекта с помощью нечетких правил с отношениями ЕСЛИ – ТО. Восстановление входов по наблюдаемым выходам осуществляется путем решения системы нечетких логических уравнений, которые соответствуют правилам ЕСЛИ – ТО, и настройки нечеткой модели по доступным экспериментальным данным. Для решения задач оптимизации предложены генетические алгоритмы. Эффективность предложенных моделей и алгоритмов подтверждена компьютерным экспериментом. Рассмотренный подход может найти применение в технике, медицине, экономике и других отраслях, где возникает необходимость интерпретации экспериментальных наблюдений.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Тихонов А.Н., Арсенин В.Я. Методы решения некорректных задач. – М.: Наука, 1974. – 223 с.
2. Заде Л. Понятие лингвистической переменной и ее применение к принятию приближенных решений. – М.: Мир, 1976. – 166 с.

3. Di Nola A., Sessa S., Pedrycz W., Sanchez E. Fuzzy Relation Equations and Their Applications to Knowledge Engineering. – Dordrecht: Kluwer Academic Press, 1989. – 278 p.
4. Peeva K., Kyosev Y. Fuzzy Relational Calculus Theory, Applications and Software. – World Scientific Publishing Company, 2004. – 292 p. CD-ROM <http://mathworks.net>
5. Ротштейн А.П., Ракитянская А.Б. Решение задач диагностики на основе нечётких отношений и генетического алгоритма // Кибернетика и системный анализ. – 2001. – № 6. – С. 162 – 170.
6. Ротштейн А.П., Ракитянская А.Б. Диагностика на основе нечетких отношений // Автоматика и телемеханика. – 2007. – № 12. – С. 113 – 130.
7. A. Rotshtein, H. Rakytyanska. Diagnosis Problem Solving using Fuzzy Relations // IEEE Transactions on Fuzzy Systems. – 2008. – Vol. 16 (3). – P. 664 – 675.

Ракитянская Анна Борисовна – к. т. н., доцент, доцент кафедры программного обеспечения,
e-mail: h_rakit@ukr.net

Винницкий национальный технический университет